

Úloha III.S ... elektron v poli

10 bodů; průměr 4,00; řešilo 16 studentů

Uvažujte částici s nábojem q a hmotností m , která je přichycená k pružině o tuhosti k , jejíž druhý konec je ukotven v jednom bodě. Předpokládejte, že pohyb částice je omezen na pohyb v jedné rovině. Celý systém je v magnetickém poli o velikosti B_0 , které je kolmé na rovinu pohybu částice. Pokusíme se popsat možné oscilace této částice. Začněte sestavením rovnic pohybu pro tuto částici – nezapomňte započítat vliv magnetického pole.

Poté předpokládejte oscilující pohyb pro obě kartézské souřadnice částice, a proveďte Fourierovskou substituci, tj. nahraďte derivace násobky $i\omega$, kde ω je frekvence oscilací. Vyřešte výslednou soustavu rovnic tak, abyste získali poměr amplitud oscilací a frekvenci oscilací. Takto získané řešení je poměrně složité, a abychom mu lépe porozuměli, je vhodné přiblížit si ho v jednoduším případě. Předpokládejte tedy dále, že magnetické pole je velmi silné, tj. $\frac{q^2 B_0^2}{m^2} \gg \frac{k}{m}$. Určete přibližnou hodnotu (hodnoty) ω v této aproximaci, hledejte vždy nejvyšší nenulový řád přiblížení. Dále načrtněte pohyb (pohyby) částice v reálném prostoru při této aproximaci.

Štěpán chtěl vytvořit klasický diamagnet.

Na částici působí dvě síly. První silou působí pružina, která vrací částici zpět ke kotvícímu bodu. Zaveďme soustavu souřadnic s počátkem v tomto kotvícím bodě. Pozice částice je \mathbf{r} a síla, kterou působí pružina, je tedy

$$\mathbf{F}_p = -k\mathbf{r}.$$

Dále na částici působí Lorentzova síla

$$\mathbf{F}_L = q\mathbf{v} \times \mathbf{B},$$

kde \mathbf{v} je rychlost částice. Rychlost částice lze vyjádřit jako derivaci pozice částice

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}.$$

Nechť rovina, ve které se částice pohybuje, je rovinou xy naší soustavy souřadnic. Pak má vektor \mathbf{B} nenulovou složku pouze ve směru z , a platí tedy

$$\mathbf{v} \times \mathbf{B} = (v_y B_z, -v_x B_z, 0),$$

kde v_y je y -vá složka vektoru \mathbf{v} , a obdobně to je pro ostatní složky a vektory. Zaveďme nyní $\mathbf{r} = (x, y, 0)$ a označme velikost vektoru \mathbf{B} jako $|\mathbf{B}| = B_z = B_0$. Pak

$$\mathbf{F}_L = \left(qB_0 \frac{dy}{dt}, -qB_0 \frac{dx}{dt}, 0 \right).$$

Newtonův druhý zákon nám dá

$$\mathbf{F}_p + \mathbf{F}_L = m \frac{d^2 \mathbf{r}}{dt^2}.$$

V komponentu x je tato rovnice

$$-kx + qB_0 \frac{dy}{dt} = m \frac{d^2 x}{dt^2},$$

a v komponentu y pak

$$-ky - qB_0 \frac{dx}{dt} = m \frac{d^2 y}{dt^2}.$$

Pokud předpokládáme, že jak x , tak y s časem oscilují, lze psát

$$\begin{aligned}x &= \alpha e^{i\omega t}, \\y &= \beta e^{i\omega t}\end{aligned}$$

a můžeme tedy provést Fourierovskou substituci pro x

$$\begin{aligned}\frac{dx}{dt} &= i\omega x, \\ \frac{d^2x}{dt^2} &= -\omega^2 x\end{aligned}$$

a obdobně pro y . Pohybové rovnice jsou tedy

$$\begin{aligned}-kx + i\omega q B_0 y &= -m\omega^2 x, \\ -ky - i\omega q B_0 x &= -m\omega^2 y.\end{aligned}$$

Z první rovnice vyjádříme y

$$i\omega q B_0 y = (k - m\omega^2) x.$$

Vydělením oscilačním faktorem, který je společný pro x i y , pak dostáváme

$$\begin{aligned}i\omega q B_0 \beta &= (k - m\omega^2) \alpha, \\ \beta &= \frac{k - m\omega^2}{i\omega q B_0} \alpha = -i \frac{k - m\omega^2}{\omega q B_0} \alpha.\end{aligned}$$

Získali jsme tedy poměr amplitud oscilací

$$\frac{\beta}{\alpha} = -i \frac{k - m\omega^2}{\omega q B_0}.$$

Dosažením do druhé rovnice (a vydělením oscilačním faktorem) dostáváme

$$\begin{aligned}-k\beta - i\omega q B_0 \alpha &= -m\omega^2 \beta, \\ -i\omega q B_0 \alpha &= (k - m\omega^2) (-i) \frac{k - m\omega^2}{\omega q B_0} \alpha.\end{aligned}$$

Při vydělení α můžeme získanou rovnici řešit pro ω

$$\begin{aligned}-i\omega q B_0 &= -i \frac{(k - m\omega^2)^2}{\omega q B_0}, \\ q^2 B_0^2 \omega^2 &= (k - m\omega^2)^2, \\ \pm q B_0 \omega &= (k - m\omega^2).\end{aligned}$$

Vydělíme rovnici m a zavedeme $\omega_0^2 = \frac{k}{m}$ a $\omega_c = \frac{qB_0}{m}$. Pak

$$\pm \omega_c \omega = \omega_0^2 - \omega^2.$$

Tuto rovnici řešíme jako kvadratickou rovnici

$$\omega^2 \pm \omega_c \omega - \omega_0^2 = 0,$$

$$\omega = \frac{\pm \omega_c \pm' \sqrt{\omega_c^2 + 4\omega_0^2}}{2},$$

kde \pm' je nezávislé na \pm . Aby byla frekvence kladné číslo, máme dvě možnosti; buď

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{\omega_c^2}{4} + \omega_0^2} - \frac{\omega_c}{2} = \sqrt{\frac{q^2 B_0^2}{4m^2} + \frac{k}{m}} - \frac{qB_0}{2m}$$

nebo

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{\omega_c^2}{4} + \omega_0^2} + \frac{\omega_c}{2} = \sqrt{\frac{q^2 B_0^2}{4m^2} + \frac{k}{m}} + \frac{qB_0}{2m}.$$

Nyní situaci zjednodušíme předpokladem ze zadání. Všimněme si, že z něj přímo plyne

$$\omega_c^2 \gg \omega_0^2.$$

Pro frekvence tedy platí

$$\omega_1 = \frac{\omega_c}{2} \sqrt{1 + 4 \frac{\omega_0^2}{\omega_c^2}} - \frac{\omega_c}{2} \approx \frac{\omega_c}{2} \left(1 + 2 \frac{\omega_0^2}{\omega_c^2} \right) - \frac{\omega_c}{2},$$

$$\omega_1 = \frac{\omega_0^2}{\omega_c} = \frac{km}{mqB} = \frac{k}{qB_0},$$

$$\omega_2 = \frac{\omega_c}{2} \sqrt{1 + 4 \frac{\omega_0^2}{\omega_c^2}} + \frac{\omega_c}{2} \approx \frac{\omega_c}{2} \left(1 + 2 \frac{\omega_0^2}{\omega_c^2} \right) + \frac{\omega_c}{2}.$$

Do prvního nenulového řádu lze tento výraz přiblížit jednoduše jako

$$\omega_2 = \omega_c = \frac{qB_0}{m}.$$

Vidíme tedy, že frekvence ω_1 odpovídá pomalým oscilacím, zatímco frekvence ω_2 odpovídá spíše rychlejší oscilacím (rychlými oscilacemi myslíme ty s frekvencí okolo $\omega_c \gg \omega_0$). Dosazením do vzorce pro poměr amplitud získáváme poměry amplitud ρ_1 a ρ_2

$$\rho_1 = \frac{\beta(\omega_1)}{\alpha(\omega_1)} = -i \frac{k - m \frac{k^2}{q^2 B_0^2}}{k} = -i \left(1 - \frac{m^2 k}{q^2 B_0^2 m} \right).$$

Zde si můžeme všimnout, že druhý člen v závorce je zanedbatelný, a tím pádem dostaneme

$$\rho_1 = -i.$$

Pro druhou frekvenci je

$$\rho_2 = -i \frac{k - m \frac{q^2 B_0^2}{m^2}}{q^2 B_0^2 / m} = -i \left(\frac{km^2}{mq^2 B_0^2} - 1 \right).$$

Opět, první člen v závorce je zanedbatelný, a platí tedy

$$\rho_2 = i.$$

Pro první typ kmitů jsou tedy rovnice oscilací

$$\begin{aligned}x &= Ae^{i\omega_1 t}, \\y &= -iAe^{i\omega_1 t},\end{aligned}$$

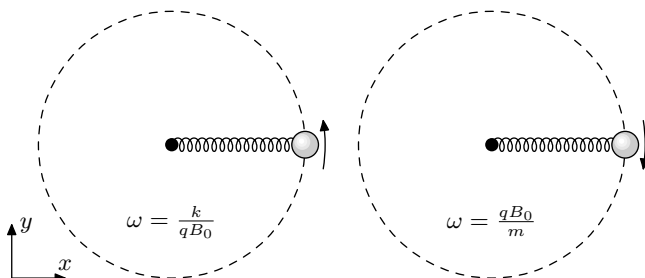
kde A je nějaká konstanta. Pokud zapíšeme $-i = e^{-i\frac{\pi}{2}}$, můžeme pro oscilace (tentokrát vezmeme opravdu reálnou část explicitně) psát

$$\begin{aligned}x &= A \cos(\omega_1 t), \\y &= A \cos\left(\omega_1 t - \frac{\pi}{2}\right) = A \sin(\omega_1 t).\end{aligned}$$

Toto je rovnice pro pohyb po kružnici o poloměru A . Směr pohybu je proti směru hodinových ručiček. Pro druhý typ kmitů máme obdobně

$$\begin{aligned}x &= Ae^{i\omega_2 t}, \\y &= iAe^{i\omega_2 t}, \\x &= A \cos(\omega_2 t), \\y &= -A \sin(\omega_2 t)\end{aligned}$$

a pohyb probíhá po stejné kružnici, ale po směru hodinových ručiček. Můžeme si všimnout, že pomalejší kmitů (tedy kmitů s menší energií) odpovídají kmitům, které vytváří magnetický moment ve stejném směru jako pole \mathbf{B} (znázorněno vlevo na obrázku 1). Naopak druhý typ kmitů má opačný směr k poli \mathbf{B} a vyšší energii.



Obr. 1: Načrtnutí oscilací systému - částice obíhá po nebo proti směru hodinových ručiček. Magnetické pole ukazuje ven z papíru, tj. předpokládáme kladné B_0 . Dále předpokládáme kladné q . Vyšší frekvence je frekvence oběhu po směru hodinových ručiček.

V dané aproximaci (v silném magnetickém poli) se tedy systém snaží minimalizovat energii vstupem do paramagnetického stavu. V reálných materiálech ovšem zprostředkovávají magnetismus elektrony, pro které je náboj záporný. To způsobí změnu znaménka v poměru amplitud, a tedy změnu směru oběhu částice – nižší stav energie je v diamagnetickém uspořádání.

Štěpán Marek
stepan.marek@fykos.cz

Fyzikální korespondenční seminář je organizován studenty MFF UK. Je zastřešen Oddělením propagace a mediální komunikace MFF UK a podporován Ústavem teoretické fyziky MFF UK, jeho zaměstnanci a Jednotou českých matematiků a fyziků.

Toto dílo je šířeno pod licencí Creative Commons Attribution-Share Alike 3.0 Unported.
Pro zobrazení kopie této licence navštivte <http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/>.